DOI: 10.25586/RNU.V9187.18.11.P.102

С.И. Ржевский, О.Г. Чертова

ПАРАМЕТРЫ ОПТИМИЗАЦИИ ДЛЯ СИСТЕМЫ СВЯЗИ НА БАЗЕ БЕСПИЛОТНЫХ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

В статье представлен процесс выбора параметров, с помощью которых осуществляется оптимизация системы связи на базе беспилотных летательных аппаратов (БЛА) в условиях динамически изменяющейся окружающей среды. Данная система обеспечивает абонентов качественной связью.

Ключевые слова: программный модуль, программа, сеть связи, беспилотный летательный аппарат (БЛА), модуляция.

S.I. Rzjevsky, O.G. Chertova

OPTIMIZATION PARAMETERS FOR COMMUNICATION SYSTEM BASED ON UNMANNED AERIAL VEHICLES

In the article presents the process of choosing parametrs, which helps optimize the communication system, which is based on the unmanned aerial vehicle in the conducts of dimamicly changing ways of using. This system promoting communication between users with high cuality.

Keywords: programming module, program, communication network, unmanned aerial vehicle (UAV), modulation.

Для организации связи на базе малоразмерных БЛА следует определить исходные данные, которыми будем пользоваться при решении задачи оптимизации: пропускная способность c, отношение сигнал/шум (ОСШ) $\frac{E_6}{N_0}$, скорость передачи данных R и вероятность ошибки $P_{_{\rm B}}$, где c и R должны быть максимальными, а $P_{_{\rm B}}$ минимальным [1]. При этом остальные параметры сети — количество БЛА, высота барражирования БЛА, расстояние между ними, способ модуляции, частота и мн. др. — являются переменными. Для нахождения переменных параметров сети найдем их зависимость от исходных данных, которые представлены в табл. 1.

Таблица 1 Исходные данные для решения задачи многокритериальной оптимизации

Пропускная способность канала с, бит/с	ОСШ $\frac{E_6}{N_0}$	Скорость передачи данных R, бит/с			
$c = w \log_2 \left(1 + \frac{S}{N} \right), \tag{1}$	$\frac{E_6}{N_0} = \frac{S}{N} \frac{W}{R} , (2)$	$R = \frac{\log_2 M}{T},\tag{3}$			
w — ширина полосы пропускания; N — средняя мощность шума; S — мощность принятого сигнала	R – скоростьпередачи данныхв битах в секунду	T — длительность n -битового символа; k — число битов в символе; $M = 2^n$ — размер алфавита (кратность модуляции)			

[©] Ржевский С.И., Чертова О.Г., 2018.

Для определения вероятности ошибки требуется знать способ модуляции сигнала. Для решения задачи организации связи на БЛА используется стандарт WiMAX, в котором применяется масштабируемый OFDM-доступ с возможностью автоматической подстройки манипуляции от QPSK до QAM под условия динамически изменяемой окружающей среды [2].

Вероятность появления ошибочного бита QPSK

Вероятность появления ошибочного бита при когерентном детектировании сигнала OPSK:

$$P_{\rm B} = Q \left(\sqrt{\frac{E_{\rm 6}}{2N_{\rm 0}}} \right), \tag{4}$$

где Q(x) – гауссов интеграл ошибок.

$$Q(x) \approx \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{x}^{\infty} \exp\left(-\frac{u^2}{2}\right) du,$$
 (5)

где *и* и *du* являются заменами следующих выражений:

$$u = \frac{z - a_2}{\sigma_0}, \quad du = \frac{dz}{\sigma_0},\tag{6}$$

где σ_0 — дисперсия шума; z — случайная гауссова переменная со средним значением a_1 или a_2 , в зависимости от того, передавался двоичный ноль или двоичная единица, определяется по формуле:

$$z = a_i + n_0, \tag{7}$$

где n_0 – шумовой компонент (случайная гауссова переменная с нулевым средним).

Таким образом, формула (5) примет следующий вид:

$$Q(x) \approx \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{x}^{\infty} \exp\left(-\frac{\left(\frac{a_{i} + n_{0} - a_{2}}{\sigma_{0}}\right)^{2}}{2}\right) d\left(\frac{a_{i} + n_{0}}{\sigma_{0}}\right), \tag{8}$$

$$Q(x) \approx \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{x}^{\infty} \exp\left(-\frac{2(a_i + n_0 - a_2)^2}{\sigma_0^2}\right) d\left(\frac{a_i + n_0}{\sigma_0}\right). \tag{9}$$

Подставив x, получим вероятность появления ошибочного бита при когерентном детектировании сигнала QPSK (формула (4)):

$$Q\left(\sqrt{\frac{E_6}{2N_0}}\right) \approx \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\sqrt{\frac{E_6}{2N_0}}}^{\infty} \exp\left(-\frac{2(a_i + n_0 - a_2)^2}{\sigma_0^2}\right) d\left(\frac{a_i + n_0}{\sigma_0}\right). \tag{10}$$

Значения данной функции определены в табл. 2.

Гауссов интеграл ошибок

					Q(x)					
x	0,00	0,01	0,02	0,03	0,04	0,05	0,06	0,07	0,08	0,09
0,0	0,500 0	0,496 0	0,492 0	0,488 0	0,484 0	0,480 1	0,476 1	0,472 1	0,468 1	0,464 1
0,1	0,460 2	0,456 2	0,452 2	0,448 3	0,444 3	0,440 4	0,436 4	0,432 5	0,428 6	0,424 7
0,2	0,420 7	0,4168	0,412 9	0,409 0	0,405 2	0,401 3	0,397 4	0,393 6	0,389 7	0,385 9
0,3	0,382 1	0,378 3	0,374 5	0,370 7	0,366 9	0,363 2	0,359 4	0,355 7	0,352 0	0,348 3
0,4	0,344 6	0,340 9	0,337 2	0,333 6	0,330 0	0,326 4	0,322 8	0,319 2	0,315 6	0,312 1
0,5	0,308 5	0,305 0	0,301 5	0,298 1	0,294 6	0,291 2	0,287 7	0,284 3	0,281 0	0,277 6
0,6	0,274 3	0,270 9	0,267 6	0,264 3	0,261 1	0,257 8	0,254 6	0,251 4	0,248 3	0,245 1
0,7	0,242 0	0,238 9	0,235 8	0,232 7	0,229 6	0,226 6	0,223 6	0,220 6	0,216 8	0,214 8
0,8	0,216 9	0,209 0	0,206 1	0,203 3	0,200 5	0,197 7	0,194 9	0,192 2	0,189 4	0,186 7
0,9	0,184 1	0,181 4	0,178 8	0,176 2	0,173 6	0,171 1	0,168 5	0,166 0	0,163 5	0,161 1
1,0	0,158 7	0,156 2	0,153 9	0,151 5	0,149 2	0,146 9	0,144 6	0,142 3	0,140 4	0,137 9
1,1	0,135 7	0,133 5	0,131 4	0,129 2	0,127 1	0,125 1	0,123 0	0,121 0	0,119 0	0,117 0
1,2	0,115 1	0,113 1	0,111 2	0,109 3	0,107 5	0,105 6	0,103 8	0,102 0	0,100 3	0,098 5
1,3	0,096 8	0,095 1	0,093 4	0,091 8	0,090 1	0,885	0,086 9	0,085 3	0,083 8	0,082 3
1,4	0,080 8	0,079 3	0,077 8	0,076 4	0,074 9	0,073 5	0,072 1	0,070 8	0,069 4	0,068 1
1,5	0,066 8	0,065 5	0,064 3	0,063 0	0,061 8	0,060 6	0,059 4	0,058 2	0,057 1	0,059 9
1,6	0,054 8	0,053 7	0,052 6	0,051 6	0,050 5	0,049 5	0,048 5	0,047 5	0,046 5	0,045 5
1,7	0,044 6	0,043 6	0,042 7	0,041 8	0,040 9	0,040 1	0,039 2	0,038 4	0,037 5	0,036 7
1,8	0,035 9	0,035 1	0,034 4	0,033 6	0,032 9	0,032 2	0,0314	0,030 7	0,030 1	0,029 4
1,9	0,028 7	0,028 1	0,027 4	0,026 8	0,026 2	0,025 6	0,025 0	0,024 4	0,023 9	0,023 3
2,0	0,022 8	0,022 2	0,021 7	0,021 2	0,020 7	0,020 2	0,019 7	0,019 2	0,018 8	0,018 3
2,1	0,017 9	0,017 4	0,017 0	0,016 6	0,016 2	0,015 8	0,154 0	0,015 0	0,014 6	0,014 3
2,2	0,013 9	0,013 6	0,013 2	0,012 9	0,012 5	0,012 2	0,011 9	0,011 6	0,011 3	0,011 0
2,3	0,010 7	0,0104	0,010 2	0,009 9	0,009 6	0,009 4	0,009 1	0,008 9	0,008 7	0,008 4
2,4	0,008 2	0,008 0	0,007 8	0,007 5	0,007 3	0,007 1	0,006 9	0,006 5	0,006 6	0,006 4
2,5	0,006 2	0,006 0	0,005 9	0,005 7	0,005 5	0,005 4	0,005 2	0,005 1	0,004 9	0,004 8
2,6	0,004 7	0,004 5	0,004 4	0,004 3	0,004 1	0,004 0	0,003 9	0,003 8	0,003 7	0,003 6
2,7	0,003 5	0,003 4	0,003 3	0,003 2	0,003 1	0,003 0	0,002 9	0,002 8	0,002 7	0,002 6
2,8	0,002 6	0,002 5	0,002 4	0,002 3	0,002 3	0,002 2	0,002 1	0,002 1	0,002 0	0,001 9
2,9	0,001 9	0,001 8	0,001 8	0,001 7	0,001 6	0,001 6	0,005 1	0,001 5	0,001 4	0,001 4
3,0	0,001 3	0,001 3	0,001 3	0,001 2	0,001 2	0,001 1	0,001 1	0,001 1	0,001 0	0,001 0
3,1	0,001 0	0,000 9	0,000 9	0,000 8	0,000 8	0,000 8	0,000 8	0,000 8	0,000 7	0,000 7
3,2	0,000 7	0,000 7	0,000 6	0,000 6	0,000 6	0,000 6	0,000 6	0,000 5	0,000 5	0,000 5
3.3	0,000 5	0,000 5	0,000 5	0,000 4	0,000 4	0,000 4	0,000 4	0,000 4	0,000 4	0,000 3
3,4	0,000 3	0,000 3	0,000 3	0,000 3	0,000 3	0,000 3	0,000 3	0,000 3	0,000 3	0,000 2

Q(x) из формулы (10) не всегда можно вычислить в аналитическом виде, поэтому пользуются аппроксимацией, справедливой для x>3 [1].

$$Q(x) \approx \frac{1}{x\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{x^2}{2}\right). \tag{11}$$

Для дальнейшего упрощения представления предлагается не расписывать гауссов интеграл ошибки.

Вероятность появления ошибочного бита при когерентном детектировании сигнала в дифференциальной модуляции *QPSK*:

$$P_{\rm B} = 2Q \left(\sqrt{\frac{E_6}{2N_0}} \right) \left(1 - Q \left(\sqrt{\frac{E_6}{2N_0}} \right) \right). \tag{12}$$

Вероятность появления ошибочного бита при модуляции QAM:

$$P_{\rm B} \approx \frac{2(1-L^{-1})}{\log_2 L} Q\left(\sqrt{\frac{3\log_2 L}{L^2 - 1}} \frac{2E_6}{N_0}\right),\tag{13}$$

где $L = \sqrt{M}$ — количество уровней амплитуды в одном измерении; M — размер набора символов.

В формулах (1–4), (10), (12) и (13) прослеживается зависимость параметров друг от друга. С помощью математических преобразований составим зависимость всех параметров друг от друга, опираясь на формулы вероятности ошибки. Формулу (1) можно представить в следующем виде:

$$c = w \log_2 \frac{N+S}{N} \,. \tag{14}$$

Продолжим преобразование, чтобы выражение получилось относительно $\frac{S}{N}$, где S – мощность принятого сигнала, N – средняя мощность шума.

$$\log_2 \frac{N+S}{N} = \frac{c}{w},\tag{15}$$

при условии, что $\frac{N+S}{N} > 0$, получим

$$2^{\frac{c}{w}} = \frac{N+S}{N},\tag{16}$$

$$2^{\frac{c}{w}} - 1 = \frac{S}{N}. \tag{17}$$

Подставим (17) в формулу (2):

$$\frac{E_6}{N_0} = (2^{\frac{c}{w}} - 1) \frac{W}{R}. \tag{18}$$

Подставим в (18) скорость передачи данных из формулы (3):

$$\frac{E_6}{N_0} = (2^{\frac{c}{w}} - 1) \frac{W}{\frac{\log_2 M}{T}}.$$
 (19)

Таким образом, получено выражение для подстановки в гауссов интеграл ошибок. Рассмотрим на примере, подставим значение из (19) в формулу (4):

$$P_{\rm B} = Q \left(\sqrt{\frac{1}{2} (2^{\frac{c}{w}} - 1) \frac{TW}{\log_2 M}} \right). \tag{20}$$

Аналогичным способом расписываются выражения для других вероятностей появления ошибочного бита. Представим только конечные варианты.

Вероятность появления ошибочного бита при когерентном детектировании сигнала в дифференииальной модуляции OPSK:

$$P_{\rm B} = 2Q \left(\sqrt{\frac{1}{2} (2^{\frac{c}{w}} - 1) \frac{TW}{\log_2 M}} \right) \left(1 - Q \left(\sqrt{\frac{1}{2} (2^{\frac{c}{w}} - 1) \frac{TW}{\log_2 M}} \right) \right). \tag{21}$$

Вероятность появления ошибочного бита при модуляции QAM:

$$P_{_{B}} \approx \frac{2(1 - L^{-1})}{\log_{2} L} Q \left(\sqrt{2 \frac{3\log_{2} L}{L^{2} - 1}} (2^{\frac{c}{w}} - 1) \frac{TW}{\log_{2} M} \right).$$
 (22)

Распишем значения пропускной способности, количество уровней амплитуды в одном измерении, длительность *n*-битового символа и среднюю мощность шума для упрощения расчетов.

 $T=\frac{1}{V}$ (23)

где V — скорость передачи информации (бит/с). Для цифровых каналов связи в отношении спектральной плотностью мощности шума: $\frac{S}{N}$ мощность шума часто замещают

$$N = kL_{s}L_{0}, \tag{24}$$

где $k=1,38\cdot 10^{-23}$ Дж/к или ВТ/КГц = -228,6 дБВт/КГц; $L_s=\left(\frac{4\pi d}{\lambda}\right)^2-$ потери в тракте или потери в свободном пространстве, если при-

нимающая антенна не является изотропной, то $L_s = (4\pi d)^2$;

 $\lambda = \frac{c}{f}$ — длина волны несущей, где $c \approx 3 \cdot 10^8$ — скорость света; f — рабочая частота

d – расстояние между приемо-передающим модулем (ППМ) и абонентом;

 L_0 – включает в себя большой набор различных источников ослабления и ухудшения.

Таким образом, $N = k(4\pi d)^2 L_0$, а вероятность принятия ошибочного бита примет следующий вид:

$$P_{\rm B} \approx \frac{2(1 - \sqrt{M}^{-1})}{\log_2 \sqrt{M}} Q \left(\sqrt{2 \frac{3\log_2 \sqrt{M}}{M - 1}} \left(2^{\frac{w\log_2 \left(1 + \frac{S}{k(4\pi d)^2 L_0} \right)}{k(4\pi d)^2 L_0}} - 1 \right) \frac{W}{V \log_2 M} \right).$$
 (25)

Опираясь на формулу (25), в табл. 3 сведем параметры, от которых будет зависеть дальнейшая оптимизация.

Таблииа 3

Параметры оптимизации

Параметр	Характеристика	Размер- ность	Диапазон принимаемых значений
d	расстояние между ППМ и абонентом	M	2-3000
L_0	все ослабления и ухудшения	дБ	0–∞
S	мощность принятого сигнала	Вт	до 159
W	ширина полосы пропускания	МΓц	1,25; 5; 10; 20
M	размер алфавита (кратность модуляции)	_	4; 16; 32; 64
V	скорость передачи информации	бит/с	до 75

При построении системы связи разработчики стремятся минимизировать все ослабления и ухудшения сигнала, т.е. $L_0 \to \min$, а скорость — увеличить, т.е. $V \to \max$. Однако невозможно улучшить один параметр, не ухудшив при этом другой. К примеру, увеличение скорости $V \to \max$ приводит к уменьшению кратности модуляции $M \to \min$, что влечет за собой уменьшение расстояния между ППМ и абонентом и уменьшение ширины полосы пропускания. При постоянном значении $P_{\rm o}=10^{-6}$ [3].

Таким образом, необходим переход к решению задачи многокритериальной оптимизации.

В общем виде такую задачу можно представить следующим образом. Пусть X обозначает множество допустимых решений в некоторой задаче, $X \ni \vec{x}$ — допустимое решение.

Предположим, что каждое решение $\vec{x} \in X$ оценивается по m критериям, в предложенном случае m = 6 (d, L_0, S, W, M, V) .

Таким образом, получены параметры, с помощью которых можно регулировать настраиваемую сеть связи.

Литература

- 1. *Чертова О.Г.* Принципы построения и управления опорной ad-hoc сети связи на базе малоразмерных беспилотных летательных аппаратов // Сборник докладов Пятой межвузовой студенческой конференции, Москва, 25 марта 2016 г. / под общ. ред. канд. техн. наук Н.Э. Ненартовича. М.: НПО «Алмаз», 2016. С. 68–72.
- 2. *Скляр Б*. Цифровая связь. Теоретические основы и практическое применение / под ред. А.В. Назаренко. М.: Вильямс, 2004. 1099 с.
- 3. Чертова О.Г. Формализация задачи оптимизации управления топологией опорной сети связи на базе малоразмерных беспилотных летательных аппаратов / Сб. научн. ст. по материалам IV Всероссийской науч. практ. конф. «Академические чтения» (23–24 ноября 2016 г.). Воронеж: ВУНЦ ВВС «ВВА», 2017. С. 207–209.

References

- 1. *Chertova O.G.* Printsipy postroeniya i upravleniya opornoy ad-hoc seti svyazi na baze malorazmernykh bespilotnykh letatel'nykh apparatov // Sbornik dokladov Pyatoy mezhvuzovoy studencheskoy konferentsii, Moskva, 25 marta 2016 g. / pod obshch. red. kand. tekhn. nauk N.E. Nenartovicha. M.: NPO "Almaz", 2016. S. 68–72.
- 2. *Sklyar B*. Tsifrovaya svyaz'. Teoreticheskie osnovy i prakticheskoe primenenie / pod red. A.V. Nazarenko. M.: Vil'yams, 2004. 1099 s.
- 3. Chertova O.G. Formalizatsiya zadachi optimizatsii upravleniya topologiey opornoy seti svyazi na baze malorazmernykh bespilotnykh letatel'nykh apparatov / Sb. nauchn. st. po materialam IV Vserossiyskoy nauch. prakt. konf. "Akademicheskie chteniya" (23–24 noyabrya 2016 g.). Voronezh: VUNTS VVS "VVA", 2017. S. 207–209.